

1 Navigation d'un robot mobile avec l'algorithme de Voronoi (Gpe 1)

1. Etudier la théorie de l'algorithme
2. Faire un application sous matlab en adaptant le programme SimulationRobot.m

voici un Tutorial pour comprendre c'est quoi le diagramme de voronoi

<http://dasl.mem.drexel.edu/Hing/VoronoiTutorial.htm>

Exemple d'applet pour comprendre comment ça marche

<http://www.cs.cornell.edu/home/chew/Delaunay.html>

Expliquer votre implémentation informatique de la modélisation des obstacles et de l'espace libre